

2ª Lista de Exercícios – Equações Diferenciais Ordinárias

1. Resolva usando o método dos fatores integrantes:

a) $\frac{dy}{dt} + \frac{1}{2}y = \frac{1}{2}e^{t/3}$

b) $\frac{dy}{dt} - 2y = 4 - t$

c) $y' + \left(\frac{2}{t}\right)y = 4t, y(1) = 2$

2. Considere o PVI

$$\begin{cases} \frac{dy}{dt} + 3y = 9 \\ y(0) = 12 \end{cases}$$

a) Encontre a solução do P.V.I.

b) Estude o comportamento da solução quando $t \rightarrow \infty$.

c) Responda se as afirmações a seguir são verdadeiras ou falsas:

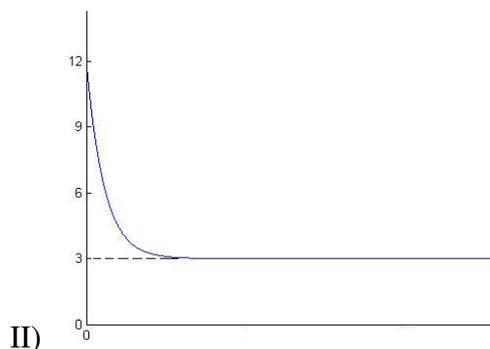
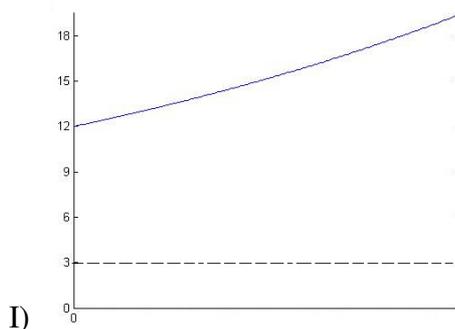
c.1) $y(t)=3$ é uma solução de equilíbrio. Verdadeiro ou Falso?

(Lembrete: Soluções de equilíbrio correspondem à soluções em que não há variação do y quando t cresce, ou seja, $dy/dt=0$)

c.2) $y(t)=3$ é uma solução instável. Verdadeiro ou falso?

(Lembrete: Considerando que $y(t)$ seja solução de equilíbrio. Se $y(t) \rightarrow 3$ quando $t \rightarrow \infty$ dizemos que $y=3$ é uma solução assintoticamente estável. Uma solução de equilíbrio que não é estável é chamada de instável. Por exemplo, se quando $t \rightarrow \infty$ as soluções se afastam da reta $y=3$ temos que $y(t)=3$ é uma solução de equilíbrio instável.

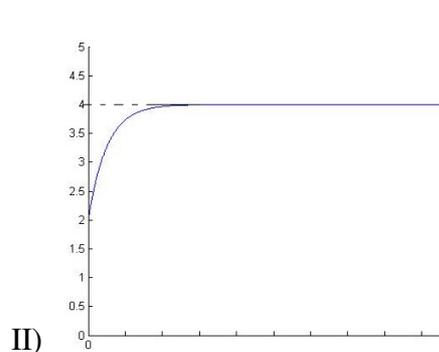
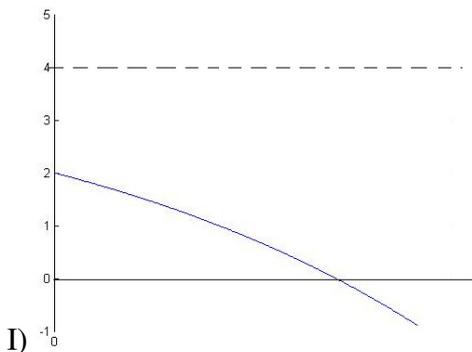
d) De acordo com o que você respondeu no item c), qual dos gráficos abaixo representa geometricamente o comportamento da solução do PVI encontrada no item a)?



3. Considere o PVI

$$\begin{cases} \frac{dy}{dt} - 2y = -8 \\ y(0) = 2 \end{cases}$$

- Encontre a solução do P.V.I.
- Estude o comportamento da solução quando $t \rightarrow \infty$.
- Existe alguma solução de equilíbrio? Caso afirmativo:
 - Exiba uma solução de equilíbrio
 - Classifique esta solução quanto à estabilidade.
- De acordo com o que você respondeu no item c), qual dos gráficos abaixo representa geometricamente o comportamento da solução do PVI encontrada no item a)?



4. Considere as seguintes funções de demanda e oferta de um determinado produto

$$Q_d = 6 - P, \quad Q_s = -2 + 3P$$

- Supondo que a taxa de variação ao longo do tempo é diretamente proporcional ao excesso de demanda, conforme equação (15.10) do livro (considere o coeficiente de ajuste $j=1$), encontre a função $P(t)$ que descreve o preço do produto em relação ao tempo (solução geral).
- Qual o preço P^* de equilíbrio intertemporal (P constante ao longo do tempo)? Qual é o preço de equilíbrio de compensação do mercado (P que iguala Q_d e Q_s)?
- Se o preço inicial do produto for R\$ 3,00 ($P(0)=3$) a dinâmica do preço de mercado impulsionará o preço para cima ou empurrará o preço para baixo? De quanto será a variação no preço do produto ($\Delta P = |P(0) - P^*|$)?

5. Considere as seguintes funções de demanda e oferta de um determinado produto

$$Q_d = \alpha - \beta P + \sigma \frac{dP}{dt}, \quad Q_s = -\gamma + \delta P \quad (\alpha, \beta, \gamma, \delta > 0)$$

- Supondo que a taxa de variação ao longo do tempo é diretamente proporcional ao excesso de demanda, conforme equação $\frac{dP}{dt} = Q_d - Q_s$, encontre a função $P(t)$ que descreve o preço do produto em relação ao tempo (solução geral).
- Qual o preço de equilíbrio intertemporal (P constante ao longo do tempo)? Qual é o preço de equilíbrio de compensação do mercado (P que iguala Q_d e Q_s)?
- Qual restrição sobre o parâmetro σ asseguraria a estabilidade dinâmica?

6. Considere o sistema de EDO's de 1ª ordem

$$\begin{cases} x_1' = 5x_1 + 4x_2 \\ x_2' = x_1 + 2x_2 \end{cases}, \text{ onde } x_1 = x_1(t), x_2 = x_2(t), x_1 = \frac{dx_1}{dt}, x_2 = \frac{dx_2}{dt}$$

Este sistema pode ser escrito na forma matricial

$$\begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \end{bmatrix}' = \begin{bmatrix} 5 & 4 \\ 1 & 2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \end{bmatrix}, \text{ isto é, } x' = Ax, \text{ onde } x = \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \end{bmatrix} \text{ e } A = \begin{bmatrix} 5 & 4 \\ 1 & 2 \end{bmatrix}. \text{ Como } A \text{ é diagonalizável, sabemos}$$

que existe uma matriz P tal que $D = P^{-1}AP$, onde D é uma matriz diagonal que tem os autovalores de A na diagonal principal. Encontre as matrizes P, D e P^{-1} . Fazendo a mudança de variável $y = P^{-1}x$,

onde $y = \begin{bmatrix} y_1 \\ y_2 \end{bmatrix}$, obtemos um sistema de EDO's de 1ª ordem mais simples

$$\begin{cases} y_1' = \lambda_1 y_1 \\ y_2' = \lambda_2 y_2 \end{cases}, \text{ onde } \lambda_1 \text{ e } \lambda_2 \text{ são os autovalores de } A.$$

Neste sistema podemos resolver cada EDO separadamente e obter y_1 e y_2 . Fazendo a mudança $x = Py$, obtenha x_1 e x_2 que são soluções do sistema original.

GABARITO

1. a) $\mu(t) = e^{t/2}$ (fator integrante), $y(t) = \frac{3}{5}e^{t/3} + ce^{-t/2}$

b) $\mu(t) = e^{-2t}$, $y(t) = -\frac{7}{4} + \frac{1}{2}t + ce^{2t}$

c) $\mu(t) = t^2$, $y(t) = t^2 + \frac{1}{t^2}, t > 0$

2. a) $y(t) = 9e^{-3t} + 3$ b) $\lim_{t \rightarrow \infty} y(t) = 3$

c.1) Verdadeiro! $y(t)=3$ é uma solução de equilíbrio (é um solução que satisfaz a EDO e é constante ao longo do tempo, ou seja, $dy/dt=0$).

c.2) Falso! $y(t)=3$ é uma solução de equilíbrio assintoticamente estável pois $\lim_{t \rightarrow \infty} y(t) = 3$.

d) graf. II

3. a) $y(t) = -2e^{2t} + 4$ b) $\lim_{t \rightarrow \infty} y(t) = -\infty$ c) Sim

c.1) $y(t)=4$ é uma solução de equilíbrio (é um solução que satisfaz a EDO e é constante ao longo do tempo, ou seja, $dy/dt=0$).

c.2) $y(t)=4$ é uma solução de equilíbrio instável pois quando $t \rightarrow \infty$. as soluções se afastam da reta $y=4$

d) graf. I

4. a) $P(t) = c_1 e^{-4t} + 2$ b) $P^*=2$ (equilíbrio intertemporal), $P=2$ (igualdade demanda e oferta)

c) A dinâmica impulsionará o preço para baixo, $\Delta P=1$.

6. Como $A = \begin{bmatrix} 5 & 4 \\ 1 & 2 \end{bmatrix}$ diagonalizável, sabemos que existe uma matriz P tal que $D = P^{-1}AP$, onde D é

uma matriz diagonal que tem os autovalores de A na diagonal principal.

Os autovalores são: $\lambda_1=1$ e $\lambda_2=6$, $(-1,1)$ é autovetor associado a λ_1 e $(4,1)$ é autovetor associado a λ_2 , logo

$$P = \begin{bmatrix} -1 & 4 \\ 1 & 1 \end{bmatrix}, P^{-1} = \begin{bmatrix} -1/5 & 4/5 \\ 1/5 & 1/5 \end{bmatrix} \text{ e } P^{-1}AP = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 6 \end{bmatrix}$$

Fazendo a mudança de variável $y = P^{-1}x$, onde $y = \begin{bmatrix} y_1 \\ y_2 \end{bmatrix}$, obtemos um sistema de EDO's de 1ª ordem

mais simples

$$\begin{cases} y_1' = y_1 \\ y_2' = 6y_2 \end{cases}, \text{ logo } y_1(t) = C_1 e^t \text{ e } y_2(t) = C_2 e^{6t}$$

Fazendo a mudança $x = Py$, obtemos que $x_1 = -y_1 + 4y_2$ e $x_2 = y_1 + y_2$. Deste modo $x_1(t) = -C_1 e^t + 4C_2 e^{6t}$ e $x_2(t) = C_1 e^t + C_2 e^{6t}$