

Lista de Exercícios 8 - Transformações Lineares

1- Mostre que as funções abaixo são transformações lineares.

a)  $T: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  tal que  $T(x, y) = (2x + y, x + 3y)$

b)  $T: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^3$  tal que  $T(x, y) = (x + y, x - y, x)$

c)  $T: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^2$  tal que  $T(x, y, z) = (2x + y - z, x + 2y)$

2 - Considere a função  $\text{Tr}: M(n,n) \rightarrow \mathbb{R}$  (traço) definida por  $\text{Tr}(A) = a_{11} + a_{22} + a_{33} + \dots + a_{nn}$ . Mostre que  $\text{Tr}$  é uma transformação linear.

3- Determine a transformação linear tal que  $T(-1,1) = (3,2,1)$  e  $T(0,1) = (1,1,0)$ . Encontre  $v$  pertencente a  $\mathbb{R}^2$  tal que  $T(v) = (5,3,2)$ .

4- Uma editora publica um livro de Álgebra Linear em três edições diferentes: brochura, especial e de luxo. Cada livro precisa de uma determinada quantidade de papel e tela (para a capa). As quantidades necessárias (em gramas) são dadas pela matriz

	Broch.	Espec.	Luxo	
$A =$	$\begin{bmatrix} 300 & 500 & 800 \\ 40 & 50 & 60 \end{bmatrix}$			<i>papel</i>
				<i>tela</i>

Seja  $x = \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix}$  o vetor produção, onde  $x_1$  é o número de livros brochuras,  $x_2$  é o número de livros especiais e  $x_3$  é o número de livros de luxo.

a) Encontre a transformação linear  $T: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^2$  definida por  $T(x) = Ax$  que descreve o quanto de papel e tela foram gastos para produzir o livro.

b) O vetor  $y = \begin{bmatrix} y_1 \\ y_2 \end{bmatrix} \in \text{Im}(T)$  informa em  $y_1$  o total de papel gasto pela editora para publicar o livro e em  $y_2$  o total de tela necessários. De acordo com o item a) Qual a expressão do total de papel gasto (expressão de  $y_1$  em função de  $x_1, x_2, x_3$ )? Qual a expressão do total de tela necessária (expressão de  $y_2$  em função de  $x_1, x_2, x_3$ )?

5- Seja  $T: V \rightarrow W$  uma transformação linear, chama-se núcleo da transformação linear ao conjunto  $N(T) = \{v \in V; T(v) = 0\}$

a) Seja  $T: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$  tal que  $T(x,y) = y - x$ , temos que

$$N(T) = \{(x,y) \in \mathbb{R}^2; T(x,y) = y - x = 0\} = \{(x,y) \in \mathbb{R}^2; y = x\}.$$

Responda:  $(2,1) \in N(T)$ ?  $(3,3) \in N(T)$ ?

6- Seja  $T: V \rightarrow W$  uma transformação linear, chama-se imagem da transformação linear ao conjunto  $\text{Im}(T) = \{w \in W; w = T(v) \text{ para algum } v \in V\}$

a) Seja  $T: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  tal que  $T(x,y) = (x+y, 2x+2y)$ , temos que

$$\text{Im}(T) = \{(a,b) \in \mathbb{R}^2; (a,b) = T(x,y) = (x+y, 2x+2y)\} \Rightarrow \begin{cases} x + y = a \\ 2x + 2y = b \end{cases}$$

para que este sistema tenha solução devemos ter  $2a-b=0$ . Logo

$$\text{Im}(T)=\{(a,b) \in \mathbb{R}^2; 2a-b=0\}$$

Responda:  $(1,2) \in \text{Im}(T)$ ?  $(6,3) \in \text{Im}(T)$ ?

7- Seja  $T: P_2(\mathbb{R}) \rightarrow P_2(\mathbb{R})$  a transformação linear definida por

$$T(ax^2+bx+c)=(a+2b)x+(b+c)$$

- $-4x^2+2x-2$  pertence a  $N(T)$ ?
- $x^2+2x+1$  pertence a  $\text{Im}(T)$ ?
- Encontre uma base para  $N(T)$ ? Qual a dimensão de  $N(T)$ ?
- $T$  é injetora?
- Encontre uma base para  $\text{Im}(T)$ ? Qual a dimensão de  $\text{Im}(T)$ ?
- $T$  é sobrejetora?

8 - Seja  $T: M_{2 \times 2}(\mathbb{R}) \rightarrow M_{2 \times 2}(\mathbb{R})$  a transformação linear definida por

$$T\left(\begin{bmatrix} a & b \\ c & d \end{bmatrix}\right) = \begin{bmatrix} a+b & b+c \\ a+d & b+d \end{bmatrix}$$

- Encontre uma base para  $N(T)$ ? Qual a dimensão de  $N(T)$ ?
- $T$  é injetora?
- Encontre uma base para  $\text{Im}(T)$ ? Qual a dimensão de  $\text{Im}(T)$ ?
- $T$  é sobrejetora?

9- Dada a transformação linear  $T: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$  dada por

$$T(x,y,z)=(x+y,y-z),$$

E considere as bases  $A=\{(1,1,1), (0,0,1), (-1,1,1)\}$  e  $B=\{(3,0), (1,1)\}$  para o  $\mathbb{R}^3$  e  $\mathbb{R}^2$  respectivamente. Determine:

- $[T]_B^A$
- Seja  $v=(5,1,-2)$  (coordenadas em relação à base canônica do  $\mathbb{R}^3$ ), calcular  $[T(v)]_B$  utilizando a matriz encontrada em a) e lembrando que  $[T(v)]_B = [T]_B^A [v]_A$ .

10- Seja a transformação  $T: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^2$  definida pela matriz

$$M = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 2 & 3 \end{bmatrix}$$

- Escreva a lei que define a transformação linear.
- Sejam  $A=\{e_1, e_2, e_3\}$  e  $B=\{e_1, e_2\}$  as bases canônicas respectivamente do  $\mathbb{R}^3$  e  $\mathbb{R}^2$ . Encontre a matriz de  $T$  em relação a  $A$  e  $B$  ( $[T]_B^A$ ).

11- Seja  $T_1: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^3$  e  $T_2: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^3$  transformações lineares definidas por:

$$T_1(x,y)=(x+2y, 2x-y, x) \text{ e } T_2(x,y)=(-x, y, x+y)$$

Sejam  $A=\{e_1, e_2\}$  e  $B=\{e_1, e_2, e_3\}$  as bases canônicas respectivamente do  $\mathbb{R}^2$  e  $\mathbb{R}^3$ . Encontre:

- $[T_1]_B^A$  e  $[T_2]_B^A$
- $[T_1 + T_2]_B^A$
- $[3T_1 - 2T_2]_B^A$

12- Seja  $V=\mathbb{R}^2$ ,  $A=\{(1,1), (2,1)\}$  e  $B=\{(1,0), (0,1)\}$  bases do  $\mathbb{R}^2$ .

- Determine a matriz de mudança de base de  $A$  para a base  $B$  (representada por  $[I]_B^A$ ).
- Que relação pode ser estabelecida entre  $[v]_B$  e  $[v]_A$  usando a matriz de  $I$  em relação às bases  $A$  e  $B$ ?