

Aula 23 – Regra da Cadeia

Uma das fórmulas mais úteis de Cálculo de uma variável é a regra da cadeia, utilizada para calcular a derivada da composta de uma função com outra:

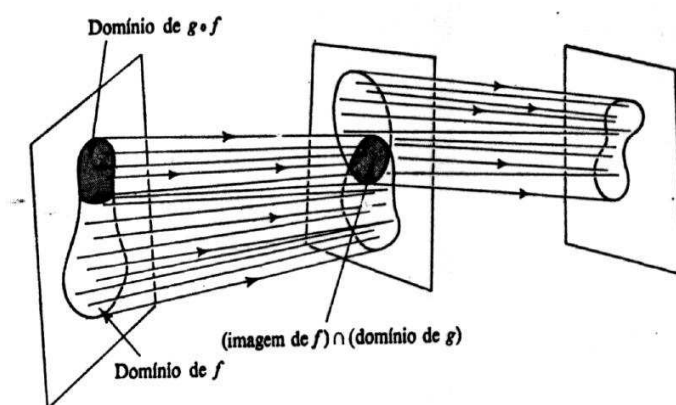
$$[g(f(x))]’ = g’(f(x))f’(x).$$

A generalização para várias variáveis é igualmente valiosa e, devidamente formulada, é igualmente fácil de enunciar.

Se duas funções f e g estão relacionadas de tal modo que o espaço imagem de f é o mesmo que o espaço domínio de g , podemos formar a **função composta** $g \circ f$ aplicando primeiro f e depois g . Assim,

$$g \circ f(x) = g(f(x))$$

para todo vetor x tal que x esteja no domínio de f e $f(x)$ esteja no domínio de g . O domínio de $g \circ f$ consiste dos vetores x que são levados por f no domínio de g . Uma configuração abstrata da composta de duas funções está ilustrada na figura a seguir.



Exemplo 10

Suponhamos que seja dada uma região bidimensional na qual os pontos se movem subordinados a uma lei especificada. Suponhamos que, para uma dada posição inicial com coordenadas (u, v) , depois de um determinado tempo, o ponto esteja numa posição (x, y) . Então (x, y) e (u, v) podem ser relacionados por equações da forma

$$\begin{aligned} x &= g_1(u, v) \\ y &= g_2(u, v). \end{aligned}$$

Na notação vetorial estas equações podem ser escritas

$$\mathbf{x} = g(\mathbf{u}),$$

em que $\mathbf{x} = (x, y)$, $\mathbf{u} = (u, v)$ e g têm funções coordenadas g_1, g_2 . Suponhamos agora que a posição inicial $\mathbf{u} = (u, v)$ de um ponto é determinada por uma função de outras variáveis (s, t) pelas equações

$$\begin{aligned} u &= f_1(s, t) \\ v &= f_2(s, t). \end{aligned}$$

Estas podem ser escritas na forma vetorial assim

$$\mathbf{u} = f(\mathbf{s}),$$

em que $\mathbf{s} = (s, t)$ e f têm funções coordenadas f_1, f_2 . Então (x, y) e (s, t) estão relacionadas por

$$\begin{aligned} x &= g_1(f_1(s, t), f_2(s, t)) \\ y &= g_2(f_1(s, t), f_2(s, t)), \end{aligned}$$

ou

$$\mathbf{x} = g(f(\mathbf{s})).$$

Usando a notação $g \circ f$ para a composta de g e f , podemos também escrever

$$\mathbf{x} = g \circ f(\mathbf{s}).$$

Para determinar a derivada $g \circ f$ em termos das derivadas de g e f , suponhamos que $\mathbb{R}^n \xrightarrow{f} \mathbb{R}^m$ é diferenciável em x_0 e que $\mathbb{R}^m \xrightarrow{g} \mathbb{R}^p$ é diferenciável em $y_0 = f(x_0)$. Então $g'(y_0)$ é uma matriz $p \times m$ e $f'(x_0)$ é uma matriz $m \times n$. Segue-se que, o produto $g'(y_0)f'(x_0)$ está definido e é uma matriz $p \times n$. A regra da cadeia diz que esta matriz produto é a derivada de $g \circ f$ em x_0 . Como a multiplicação matricial corresponde a composição de funções lineares, o resultado pode ser enunciado em termos de diferenciais: *a diferencial de uma composta é uma composta de diferenciais*.

Exemplo 11

Consideremos o caso particular em que f é uma função de uma única variável real ($f : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^m$) e g é real ($g : \mathbb{R}^m \rightarrow \mathbb{R}$). Então $g \circ f$ é uma função real de uma variável real. Já sabemos que se f e g são continuamente diferenciáveis então

$$(g \circ f)'(t) = \nabla g(f(t)) \cdot f'(t) \quad (9)$$

isto é, em termos de funções coordenadas,

$$(g \circ f)'(t) = \left(\frac{\partial g}{\partial y_1}(f(t)), \dots, \frac{\partial g}{\partial y_m}(f(t)) \right) \cdot (f'_1(t), \dots, f'_m(t)).$$

O segundo membro desta última equação pode ser escrito como um produto matricial em termos das matrizes derivadas

$$g'(f(t)) = \left(\frac{\partial g}{\partial y_1}(f(t)), \dots, \frac{\partial g}{\partial y_m}(f(t)) \right),$$

e

$$\begin{bmatrix} f'_1(t) \\ \vdots \\ f'_m(t) \end{bmatrix}$$

como $(g \circ f)'(t) = g'(f(t))f'(t)$. O produto de $g'(f(t))$ e $f'(t)$ é definido pela multiplicação matricial, neste caso $1 \times m$ vezes $m \times 1$, e é equivalente ao produto escalar das duas matrizes encaradas como vetores de \mathbb{R}^m . Assim, para o caso em que o domínio de f e a imagem de g são ambos unidimensionais, as fórmulas

$$\nabla g(f(t)) \cdot f'(t) \quad \text{e} \quad g'(f(t))f'(t)$$

são praticamente as mesmas.

O teorema seguinte dá uma extensão para qualquer dimensão do domínio e da imagem de g e f .

Teorema 7 (A Regra da Cadeia)

Seja $\mathbb{R}^n \xrightarrow{f} \mathbb{R}^m$ continuamente diferenciáveis em x , e seja $\mathbb{R}^m \xrightarrow{g} \mathbb{R}^p$ continuamente diferenciáveis em $f(x)$. Se $g \circ f$ está definida num conjunto aberto que contém x , então $g \circ f$ é continuamente diferenciável em x e

$$(g \circ f)'(x) = g'(f(x))f'(x).$$

Demonstração: Precisamos mostrar apenas que a matriz derivada de $g \circ f$ em x_0 tem elementos contínuos dados pelos elementos do produto de $g'(f(x))$ por $f'(x)$. Estas matrizes têm a forma

$$\begin{bmatrix} \frac{\partial g_1}{\partial y_1}(f(x)) & \cdots & \frac{\partial g_1}{\partial y_m}(f(x)) \\ \vdots & & \vdots \\ \frac{\partial g_p}{\partial y_1}(f(x)) & \cdots & \frac{\partial g_p}{\partial y_m}(f(x)) \end{bmatrix} \quad \text{e} \quad \begin{bmatrix} \frac{\partial f_1}{\partial x_1}(f(x)) & \cdots & \frac{\partial f_1}{\partial x_m}(f(x)) \\ \vdots & & \vdots \\ \frac{\partial f_m}{\partial x_1}(f(x)) & \cdots & \frac{\partial f_m}{\partial x_m}(f(x)) \end{bmatrix}$$

O produto das matrizes tem para seu elemento de ordem i a soma dos produtos

$$\sum_{k=1}^m \frac{\partial g_i}{\partial y_k}(f(x)) \frac{\partial f_k}{\partial x_j}(x) \quad (10)$$

Mas esta expressão é justamente o produto escalar dos dois vetores $\nabla g_i(f(x))$ e $\partial f / \partial x_j(x)$. Segue-se de (9) que

$$\nabla g_i(f(x)) \cdot \frac{\partial f}{\partial x_j}(x) = \frac{\partial g_i \circ f}{\partial x_j}(x), \quad (11)$$

porque estamos derivando em relação a única variável x_j . Mas isto estabelece a relação matricial, porque os elementos $(g \circ f)'(x)$ são por definição dados pelo segundo membro da equação (11). Como g e f são continuamente diferenciáveis a equação (10) representa uma função contínua de x para cada i e j . Portanto, $g \circ f$ é continuamente diferenciável. ■

Exemplo 12

Seja $f(x, y) = (x^2 + y^2, x^2 - y^2)$ e seja $g(u, v) = (uv, u + v)$. Encontramos

$$g'(u, v) = \begin{pmatrix} v & u \\ 1 & 1 \end{pmatrix} \quad \text{e} \quad f'(x, y) = \begin{pmatrix} 2x & 2y \\ 2x & -2y \end{pmatrix}$$

Para calcular $(g \circ f)'(2, 1)$, notamos que $f(2, 1) = (5, 3)$ e calculamos

$$g'(5, 3) = \begin{pmatrix} 3 & 5 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} \quad \text{e} \quad f'(2, 1) = \begin{pmatrix} 4 & 2 \\ 4 & -2 \end{pmatrix}.$$

Então o produto destas duas últimas matrizes dá

$$(g \circ f)'(2, 1) = \begin{pmatrix} 32 & -4 \\ 8 & 0 \end{pmatrix}.$$

É muito comum no Cálculo denotar uma função pelo mesmo símbolo que o elemento típico da sua imagem. Assim, a derivada de uma função $\mathbb{R} \xrightarrow{f} \mathbb{R}$ é denotada com freqüência em conjunção, com a equação $y = f(x)$, por dy/dx . Analogamente, as derivadas parciais de uma função $\mathbb{R}^3 \xrightarrow{f} \mathbb{R}$ são comumente escritas como

$$\frac{\partial w}{\partial x}, \quad \frac{\partial w}{\partial y} \quad \text{e} \quad \frac{\partial w}{\partial z}$$

em conjunção com a elucidativa equação $w = f(x, y, z)$. Por exemplo, se $w = xy^2e^{x+3z}$, então

$$\begin{aligned}\frac{\partial w}{\partial x} &= y^2e^{x+3z} + xy^2e^{x+3z}; \\ \frac{\partial w}{\partial y} &= 2xye^{x+3z}; \\ \frac{\partial w}{\partial z} &= 3xy^2e^{x+3z}.\end{aligned}$$

Esta notação tem a desvantagem de não conter referência específica à função que está sendo derivada. Por outro lado, ela é conveniente no que diz respeito a notação e é, além do mais, a linguagem tradicional do Cálculo. Para ilustrar a sua conveniência, suponhamos que as funções g e f são dadas por

$$w = g(x, y, z), \quad x = f_1(s, t), \quad y = f_2(s, t), \quad z = f_3(s, t).$$

Então, pela regra da cadeia,

$$\begin{pmatrix} \frac{\partial w}{\partial s} & \frac{\partial w}{\partial t} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{\partial g}{\partial x} & \frac{\partial g}{\partial y} & \frac{\partial g}{\partial z} \end{pmatrix} \begin{bmatrix} \frac{\partial x}{\partial s} & \frac{\partial x}{\partial t} \\ \frac{\partial y}{\partial s} & \frac{\partial y}{\partial t} \\ \frac{\partial z}{\partial s} & \frac{\partial z}{\partial t} \end{bmatrix}.$$

A multiplicação matricial produz

$$\left. \begin{aligned} \frac{\partial w}{\partial s} &= \frac{\partial g}{\partial x} \frac{\partial x}{\partial s} + \frac{\partial g}{\partial y} \frac{\partial y}{\partial s} + \frac{\partial g}{\partial z} \frac{\partial z}{\partial s} \\ \frac{\partial w}{\partial t} &= \frac{\partial g}{\partial x} \frac{\partial x}{\partial t} + \frac{\partial g}{\partial y} \frac{\partial y}{\partial t} + \frac{\partial g}{\partial z} \frac{\partial z}{\partial t} \end{aligned} \right\} \quad (12)$$

Obtém-se uma aplicação da regra da cadeia ligeiramente diferente quando o espaço domínio de f é unidimensional, isto é, quando f é uma função de uma variável. Consideremos, por exemplo,

$$w = g(u, v), \quad \begin{pmatrix} u \\ v \end{pmatrix} = f(t) = \begin{pmatrix} f_1(t) \\ f_2(t) \end{pmatrix}.$$

A composta $g \circ f$ é, neste caso, uma função real de uma variável. A sua diferencial é definida pela matriz 1×1 cujo elemento é a derivada

$$\frac{d(g \circ f)}{dt} = \frac{dw}{dt}.$$

As derivadas de g e f são definidas, respectivamente, pelas matrizes jacobianas

$$\begin{pmatrix} \frac{\partial w}{\partial u} & \frac{\partial w}{\partial v} \end{pmatrix} \text{ e } \begin{bmatrix} \frac{du}{dt} \\ \frac{dv}{dt} \end{bmatrix}.$$

Portanto, a regra da cadeia implica que

$$\frac{dw}{dt} = \begin{pmatrix} \frac{\partial w}{\partial u} & \frac{\partial w}{\partial v} \end{pmatrix} \begin{bmatrix} \frac{du}{dt} \\ \frac{dv}{dt} \end{bmatrix} = \frac{\partial w}{\partial u} \frac{du}{dt} + \frac{\partial w}{\partial v} \frac{dv}{dt}. \quad (13)$$

Finalmente, suponhamos que f e g são ambas funções reais de uma variável. Esta é a situação encontrada no Cálculo de uma variável. As derivadas de f em t , de g em $s = f(t)$, e de $g \circ f$ em t são representadas pelas três matrizes jacobianas 1×1 , $f'(t)$, $g'(s)$ e $(g \circ f)'(t)$, respectivamente. A regra da cadeia implica que

$$(g \circ f)'(t) = g'(s)f'(t) \quad (14)$$

Se as funções são apresentadas na forma

$$z = g(s) \quad s = f(t),$$

a fórmula (14) mais explícita pode ser escrita como a famosa equação

$$\frac{dz}{dt} = \frac{dz}{ds} \frac{ds}{dt} \quad (15)$$

Exemplo 13

Sendo dados

$$\begin{cases} x = u^2 + v^2 \\ y = e^{uv} \end{cases} \text{ e } \begin{cases} u = t + 1 \\ v = e^t \end{cases},$$

calcular dx/dt em $t = 0$.

Solução:

Sejam $\mathbb{R} \xrightarrow{f} \mathbb{R}^2$ e $\mathbb{R}^2 \xrightarrow{g} \mathbb{R}^2$ as funções definidas por

$$f(t) = \begin{pmatrix} t + 1 \\ e^t \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} u \\ v \end{pmatrix}, \quad -\infty < t < +\infty$$

$$g \begin{pmatrix} u \\ v \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} u^2 + v^2 \\ e^{uv} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}, \quad \begin{cases} -\infty < u < +\infty \\ -\infty < v < +\infty \end{cases}$$

A diferencial de f em t é definida pela matriz jacobiana 2×1

$$\begin{bmatrix} \frac{du}{dt} \\ \frac{dv}{dt} \end{bmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ e^t \end{pmatrix}.$$

A matriz da diferencial de g em $\begin{pmatrix} u \\ v \end{pmatrix}$ é

$$\begin{bmatrix} \frac{\partial x}{\partial u} & \frac{\partial x}{\partial v} \\ \frac{\partial y}{\partial u} & \frac{\partial y}{\partial v} \end{bmatrix} = \begin{pmatrix} 2u & 2v \\ ve^{uv} & ue^{uv} \end{pmatrix}.$$

A dependência de x e y em relação a t é dada por

$$\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = (g \circ f)(t), \quad -\infty < t < +\infty.$$

Portanto, as duas derivadas dx/dt e dy/dt são os elementos da matriz jacobiana que define a diferencial da função composta $g \circ f$. A regra da cadeia implica então que

$$\begin{bmatrix} \frac{dx}{dt} \\ \frac{dy}{dt} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \frac{\partial x}{\partial u} & \frac{\partial x}{\partial v} \\ \frac{\partial y}{\partial u} & \frac{\partial y}{\partial v} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \frac{du}{dt} \\ \frac{dv}{dt} \end{bmatrix},$$

isto é,

$$\left. \begin{aligned} \frac{dx}{dt} &= \frac{\partial x}{\partial u} \frac{du}{dt} + \frac{\partial x}{\partial v} \frac{dv}{dt} = 2u + 2ve^t \\ \frac{dy}{dt} &= \frac{\partial y}{\partial u} \frac{du}{dt} + \frac{\partial y}{\partial v} \frac{dv}{dt} = ve^{uv} + ue^{uv+t} \end{aligned} \right\} \quad (16)$$

Se $t = 0$, então

$$\begin{pmatrix} u \\ v \end{pmatrix} = f(0) = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$$

e obtemos $u = v = 1$. Segue-se que

$$\frac{dx}{dt}(0) = 2 + 3 = 5$$

$$\frac{dy}{dt}(0) = e + e = 2e$$

A definição de multiplicação matricial dá as fórmulas das derivadas que resultam das aplicações da regra da cadeia, um modelo formal que é fácil de memorizar. O modelo está particularmente em evidência, quando as funções coordenadas são denotadas por variáveis reais como nas equações (12), (13), (14) e (15). Todas as fórmulas da forma geral

$$\cdots + \frac{\partial z}{\partial x} \frac{\partial x}{\partial t} + \frac{\partial z}{\partial y} \frac{\partial y}{\partial t} + \cdots$$

têm a desvantagem, entretanto, de não conterem referências explícitas aos pontos nos quais as várias derivadas são calculadas. É essencial, evidentemente, conhecer esta informação. Ela pode ser encontrada pela fórmula

$$(g \circ f)'(x) = g'(f(x))f'(x).$$

Segue-se que as derivadas que aparecem na matriz $f'(x)$ são calculadas em x e as da matriz $g'(f(x))$ são calculadas em $f(x)$. Esta é a razão para fazer $t = 0$ e $u = v = 1$ na equação (16) para obter as respostas no exemplo 4.

Exemplo 14

Sejam

$$z = xy \quad \text{e} \quad \begin{cases} x = f(u, v) \\ y = g(u, v) \end{cases}.$$

Suponhamos que, quando $u = 1$ e $v = 2$, temos

$$\frac{\partial x}{\partial u} = -1, \quad \frac{\partial x}{\partial v} = 3, \quad \frac{\partial y}{\partial u} = 5, \quad \frac{\partial y}{\partial v} = 0.$$

Suponhamos também que $f(1, 2) = 2$ e $g(1, 2) = -2$. Qual é o valor de $\partial z / \partial u(1, 2)$? A regra da cadeia implica que

$$\frac{\partial z}{\partial u} = \frac{\partial z}{\partial x} \frac{\partial x}{\partial u} + \frac{\partial z}{\partial y} \frac{\partial y}{\partial u} \quad (17)$$

Quando $u = 1$ e $v = 2$, temos $x = f(1, 2) = 2$ e $y = g(1, 2) = -2$. Portanto,

$$\frac{\partial z}{\partial x}(2, -2) = y \Big|_{x=2, y=-2} = -2$$

$$\frac{\partial z}{\partial y}(2, -2) = x \Big|_{x=2, y=-2} = 2.$$

Para obter $\partial z / \partial u$ em $(u, v) = (1, 2)$, é necessário saber em que pontos calcular as derivadas parciais que aparecem na equação (17). Com maiores detalhes, a regra da cadeia implica que

$$\frac{\partial z}{\partial u}(1, 2) = \frac{\partial z}{\partial x}(2, -2) \frac{\partial x}{\partial u}(1, 2) + \frac{\partial z}{\partial y}(2, -2) \frac{\partial y}{\partial u}(1, 2).$$

Portanto,

$$\frac{\partial z}{\partial u}(1, 2) = (-2)(-1) + (2)(5) = 12.$$

Exemplo 15

Se $w = f(ax^2 + bxy + y^2)$ e $y = x^2 + x + 1$, calcular $dw/dx(-1)$.

Solução:

A solução se baseia nas fórmulas que resultam da regra da cadeia (tais como (12), (13), (14), (16)). Façamos

$$z = ax^2 + bxy + cy^2.$$

Então, $w = f(z)$ e

$$\frac{dz}{dx} = \frac{\partial z}{\partial x} + \frac{\partial z}{\partial y} \frac{dy}{dx}.$$

Portanto,

$$\frac{dw}{dx} = \frac{df}{dz} \frac{dz}{dx} = \frac{df}{dz} \left(\frac{\partial z}{\partial x} + \frac{\partial z}{\partial y} \frac{dy}{dx} \right) = f'(z)(2ax + by + (bx + 2cy)(2x + 1)).$$

Se $x = -1$, então $y = 1$, e assim $z = a - b + c$. Portanto,

$$\frac{dw}{dx}(-1) = f'(a - b + c)(-2a + 2b - 2c).$$

A matriz jacobiana ou derivada de uma função f de \mathbb{R}^n em \mathbb{R}^n é uma matriz quadrada e, assim, tem determinante. Este determinante, $\det f'(x)$, é uma função real de x denominado determinante jacobiano de f ; ele desempenha um papel particularmente importante no teorema da mudança de variável para integrais (estudaremos isso na disciplina Cálculo IV). Nesse ponto observemos um simples corolário da regra da cadeia e da regra do produto de determinantes:

Teorema 8

Se $\mathbb{R}^n \xrightarrow{f} \mathbb{R}^n$ é diferenciável em x_0 e $\mathbb{R}^n \xrightarrow{g} \mathbb{R}^n$ é diferenciável em $y_0 = f(x_0)$, então o determinante de $g \circ f$ em x_0 é o produto do determinante jacobiano de f em x_0 pelo determinante jacobiano de g em y_0 .

Se f é definida por

$$f \begin{bmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} f_1(x_1, \dots, x_n) \\ \vdots \\ f_n(x_1, \dots, x_n) \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} y_1 \\ \vdots \\ y_n \end{bmatrix}$$

então o determinante jacobiano $\det f'$ é denotado com frequência por

$$\frac{\partial(f_1, \dots, f_n)}{\partial(x_1, \dots, x_n)},$$

ou equivalentemente

$$\frac{\partial(y_1, \dots, y_n)}{\partial(x_1, \dots, x_n)}.$$

Exemplo 16

Seja

$$f \begin{pmatrix} r \\ \theta \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} r \cos \theta \\ r \sin \theta \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \quad \text{e} \quad g \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x^2 - y^2 \\ 2xy \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} w \\ z \end{pmatrix}$$

Então,

$$\frac{\partial(x, y)}{\partial(r, \theta)} = \det \begin{pmatrix} \cos \theta & -r \sin \theta \\ \sin \theta & r \cos \theta \end{pmatrix} = r \underbrace{(\cos^2 \theta + \sin^2 \theta)}_{=1} = r.$$

O determinante jacobiano da função composta $g \circ f$ é denotado, neste caso, por $\partial(w, z)/\partial(r, \theta)$.

Se

$$\begin{pmatrix} x_0 \\ y_0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} r_0 \cos \theta_0 \\ r_0 \sin \theta_0 \end{pmatrix},$$

o teorema (8) implica que

$$\frac{\partial(w, z)}{\partial(r, \theta)}(r_0, \theta_0) = \frac{\partial(w, z)}{\partial(x, y)}(x_0, y_0) \frac{\partial(x, y)}{\partial(r, \theta)}(r_0, \theta_0) = 4(x_0^2, y_0^2)r_0 = 4r_0^2.$$

Exercícios Propostos

1. Sendo dadas

$$f \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x^2 + xy + 1 \\ y^2 + 2 \end{pmatrix}, \quad g \begin{pmatrix} u \\ v \end{pmatrix} = \begin{bmatrix} u + v \\ 2u \\ v^2 \end{bmatrix},$$

calcule a matriz diferencial da função composta $g \circ f$ em $x_0 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$.

2. Seja

$$f(t) = \begin{bmatrix} t \\ t+1 \\ t^2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} x \\ y \\ z \end{bmatrix}$$

e

$$g \begin{bmatrix} x \\ y \\ z \end{bmatrix} = \begin{pmatrix} x + 2y + z^2 \\ x^2 - y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} u \\ v \end{pmatrix}.$$

- Calcule a matriz jacobiana de $g \circ f$ em $t = a$.
- Calcule du/dt em termos das derivadas de x , y , z , e as derivadas parciais de u .

3. Consideremos a curva definida parametricamente por

$$f(t) = \begin{bmatrix} t \\ t^2 - 4 \\ e^{t-2} \end{bmatrix}, \quad -\infty < t < +\infty.$$

Seja g uma função real diferenciável com domínio \mathbb{R}^3 . Se

$$x_0 = \begin{bmatrix} 2 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix}$$

e

$$\frac{\partial g}{\partial x}(x_0) = 4, \quad \frac{\partial g}{\partial y}(x_0) = 2, \quad \frac{\partial g}{\partial z}(x_0) = 2,$$

calcule $d(g \circ f)/dt$ em $t = 2$.

4. Consideremos as funções

$$f \begin{bmatrix} u \\ v \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} u + v \\ v - v \\ u^2 - v^2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} x \\ y \\ z \end{bmatrix}$$

e

$$F(x, y, z) = x^2 + y^2 + z^2 = w.$$

- Calcule a matriz que define a diferencial de $F \circ f$ em $x_0 = \begin{pmatrix} a \\ b \end{pmatrix}$.
- Calcule $\partial w / \partial u$ e $\partial w / \partial v$.

5. Seja $u = f(x, y)$. Faça a mudança de variáveis $z = r \cos \theta$, $y = r \sin \theta$. Sendo dados

$$\frac{\partial f}{\partial z} = x^2 + 2xy - y^2 \quad \text{e} \quad \frac{\partial f}{\partial y} = z^2 - 2xy + 2,$$

calcule $\partial f / \partial \theta$, quando $r = 2$ e $\theta = \pi/2$.

6. Se $w = \sqrt{x^2 + y^2 + z^2}$ e

$$\begin{bmatrix} x \\ y \\ z \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} r \cos \theta \\ r \sin \theta \\ r \end{bmatrix},$$

calcule $\partial w / \partial r$ e $\partial w / \partial \theta$ usando a regra da cadeia. Confirme o resultado pela substituição direta.

7. A convenção que consiste em denotar as funções coordenadas por variáveis reais tem suas ciladas. Resolva o seguinte paradoxo: Sejam $w = f(x, y, z)$ e $z = g(x, y)$. Pela regra da cadeia

$$\frac{\partial w}{\partial x} = \frac{\partial w}{\partial x} \frac{\partial x}{\partial x} + \frac{\partial w}{\partial y} \frac{\partial y}{\partial x} + \frac{\partial w}{\partial z} \frac{\partial z}{\partial x}.$$

As quantidades x e y não estão relacionadas, de modo que $\partial y / \partial x = 0$. Evidentemente, $\partial x / \partial x = 1$. Portanto,

$$\frac{\partial w}{\partial x} = \frac{\partial w}{\partial x} + \frac{\partial w}{\partial z} \frac{\partial z}{\partial x}$$

e assim

$$0 = \frac{\partial w}{\partial z} \frac{\partial z}{\partial x}.$$

Em particular, tomemos $w = 2x + y + 3z$ e $z = 5x + 18$. Então

$$\frac{\partial w}{\partial z} = 3 \quad \text{e} \quad \frac{\partial z}{\partial x} = 5.$$

Segue-se que $0 = 15$ o que é evidentemente falso.

8. Se $y = f(x - at) + g(x + at)$ em que a é constante, f e g são duas vezes diferenciáveis, mostre que

$$a^2 \frac{\partial^2 y}{\partial x^2} = \frac{\partial^2 y}{\partial t^2}. \quad (\text{Equação da onda})$$

9. Se $z = f(x, y)$ é diferenciável e

$$\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} r \cos \theta \\ r \sin \theta \end{pmatrix},$$

mostre que

$$\left(\frac{\partial z}{\partial x}\right)^2 + \left(\frac{\partial z}{\partial y}\right)^2 = \left(\frac{\partial z}{\partial r}\right)^2 + \frac{1}{r^2} \left(\frac{\partial z}{\partial \theta}\right)^2.$$

10. Se $f(tx, ty) = t^n f(x, y)$ para algum inteiro n , e para todos os x, y e t , mostre que

$$x \frac{\partial f}{\partial x} + y \frac{\partial f}{\partial y} = n f(x, y).$$

11. Consideremos uma função real $f(x, y)$ tal que

$$f_x(2, 1) = 3, f_y(2, 1) = -2, f_{xx}(2, 1) = 0, f_{xy}(2, 1) = f_{yx}(2, 1) = 1, f_{yy}(2, 1) = 2.$$

Seja $\mathbb{R}^2 \xrightarrow{g} \mathbb{R}^2$ definida por

$$g(u, v) = (u + v, uv).$$

Calcule $\partial^2(f \circ g)/\partial v \partial u$ em $(1, 1)$.

12. Calcule os determinantes jacobianos das seguintes funções nos pontos indicados:

a) $f \begin{pmatrix} u \\ v \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} u^2 + 2uv + 3v \\ u - v \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$, em $x_0 = \begin{pmatrix} 0 \\ 2 \end{pmatrix}$.

b) $g \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x^2 - y^2 \\ 2xy \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} s \\ w \end{pmatrix}$, em $x_0 = \begin{pmatrix} 6 \\ -2 \end{pmatrix}$.

c) $A \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$, em um $\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$ arbitrário.

d) Uma transformação $\mathbb{R}^n \xrightarrow{A} \mathbb{R}^n$, $A(x) = L(x) + y_0$, em um x_0 arbitrário.

e) $T \begin{pmatrix} r \\ \phi \\ \theta \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} r \cos \theta \sin \phi \\ r \sin \theta \sin \phi \\ r \cos \phi \end{pmatrix}$ em $\begin{pmatrix} r \\ \phi \\ \theta \end{pmatrix}$.

13. Usando as funções f e g dos exercícios 12(a) 12(b), calcule o determinante jacobiano da função composta $g \circ f$ em $\begin{pmatrix} 0 \\ 2 \end{pmatrix}$.