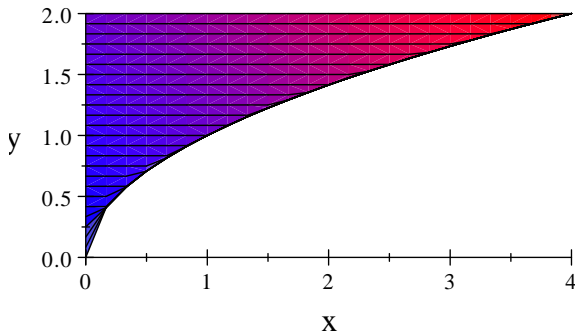


1) Calcule as seguintes integrais:

a) [Stewart, 15.3.51]  $\int_0^4 \int_{\sqrt{x}}^2 \frac{1}{y^3+1} dy dx.$



Como a integral de  $\frac{1}{y^3+1}$  é trabalhosa, vamos inverter a ordem de integração. Temos:

$$\begin{aligned} \int_0^4 \int_{\sqrt{x}}^2 \frac{1}{y^3+1} dy dx &= \int_0^2 \int_0^{y^2} \frac{1}{y^3+1} dx dy = \int_0^2 \frac{y^2}{y^3+1} dy = \\ &= \frac{\ln(y^3+1)}{3} \Big|_{y=0}^{y=2} = \frac{\ln 9}{3} = \frac{2 \ln 3}{3} \end{aligned}$$

b) [Stewart, 15.9.21]  $\iiint_B (x^2 + y^2 + z^2)^2 dV$  onde  $B$  é a bola com centro na origem e raio 5.

Em coordenadas esféricas

$$\begin{aligned} \iiint_B (x^2 + y^2 + z^2)^2 dV &= \int_0^{2\pi} \int_0^\pi \int_0^5 \rho^4 \rho^2 \sin \phi d\rho d\phi d\theta = \\ &= \int_0^{2\pi} d\theta \cdot \int_0^\pi \sin \phi d\phi \cdot \int_0^5 \rho^6 d\rho = 4\pi \cdot \frac{5^7}{7} \end{aligned}$$

2) [Stewart, 16.9.17] Calcule  $\iint_S \vec{F} \cdot \vec{n} dS$ , onde  $\vec{F}(x, y, z) = z^2 x \vec{i} + (\frac{1}{3}y^3 + \tan z) \vec{j} + (x^2 z + y^2) \vec{k}$ ,  $S$  é a metade superior da esfera  $x^2 + y^2 + z^2 = 1$  e o vetor  $\vec{n}$  tem terceira componente não negativa.

Tampe  $S$  com o disco  $D : x^2 + y^2 = 1; z = 0$ , orientado para baixo. Entre  $D$  e  $S$  temos o sólido  $W$ , no qual podemos usar o Teorema de Gauss

$$\iiint_W \operatorname{div} \vec{F} dV = \iint_S \vec{F} \cdot \vec{n} dS + \iint_D \vec{F} \cdot (-\vec{k}) dS$$

Agora

$$\operatorname{div} \vec{F} = z^2 + y^2 + z^2 \Rightarrow \iiint_W \operatorname{div} \vec{F} dV = \int_0^{2\pi} \int_0^{\frac{\pi}{2}} \int_0^1 \rho^2 \cdot \rho^2 \sin \phi d\rho d\phi d\theta = 2\pi \cdot 1 \cdot \frac{1}{5} = \frac{2\pi}{5}$$

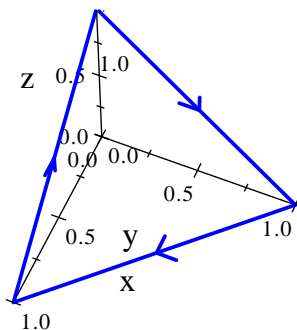
enquanto, usando coordenadas polares,

$$\iint_D \vec{F} \cdot (-\vec{k}) dS = \iint_D -(x^2 \cdot 0 + y^2) dA = - \int_0^{2\pi} \int_0^1 r^2 \sin^2 \theta \cdot r dr d\theta = -\frac{1}{4} \cdot \pi$$

Portanto

$$\iint_S \vec{F} \cdot \vec{n} dS = \frac{2\pi}{5} + \frac{\pi}{4} = \frac{13\pi}{20}$$

3) [Lista GMA, 6.26] Calcule  $\int_C (e^{x^2} + y^2) dx + (e^{y^2} - z^2) dy + (e^{z^2} - x^2) dz$ , onde  $C$  é o contorno da parte do plano  $x + y + z = 1$ , que está no primeiro octante, no sentido anti-horário, quando visto da origem.



Seja  $T$  a parte do plano  $x + y + z = 1$  no primeiro octante (um triângulo).  
Pelo Teorema de Stokes:

$$\int_C \vec{F} \cdot d\vec{r} = \iint_T \text{rot} \vec{F} \cdot \vec{n} \, dS$$

onde  $\vec{n}$  aponta "para dentro" da figura (isto é, tem coordenadas negativas).

Para calcular a integral de fluxo, fazemos:

$$\text{rot} \vec{F} = \begin{vmatrix} \mathbf{i} & \mathbf{j} & \mathbf{k} \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ e^{x^2} + y^2 & e^{y^2} - z^2 & e^{z^2} - x^2 \end{vmatrix} = 2z\mathbf{i} + 2x\mathbf{j} - 2y\mathbf{k}$$

e parametrizamos  $T$  por

$$\begin{aligned} \vec{r}(u, v) &= (x, y, 1 - x - y) \text{ para } (x, y) \in P \Rightarrow \\ \Rightarrow r_x &= (1, 0, -1); r_y = (0, 1, -1) \Rightarrow \vec{N} = \vec{r}_x \times \vec{r}_y = (1, 1, 1) \end{aligned}$$

onde  $P$  (projeção de  $T$  no plano  $xy$ ), é dado por  $x, y \geq 0$  e  $x + y \leq 1$ . Como este normal  $\vec{N}$  tem a orientação "errada", queremos

$$\begin{aligned} \int_C \vec{F} \cdot d\vec{r} &= \iint_T \text{rot} \vec{F} \cdot \vec{n} \, dS = \int_0^1 \int_0^{1-y} (2(1-x-y), 2x, -2y) \cdot (-1, -1, -1) \, dx \, dy = \\ &= \int_0^1 \int_0^{1-y} -2 + 4y \, dx \, dy = 2 \int_0^1 (2y - 1)(1 - y) \, dy = 2 \int_0^1 -2y^2 + 3y - 1 \, dy = 2 \left( -\frac{2}{3} + \frac{3}{2} - 1 \right) = -\frac{1}{3} \end{aligned}$$

5) [Stewart, 16.4.21] a) Se  $C$  é um segmento de reta ligando o ponto  $(x_1, y_1)$  ao ponto  $(x_2, y_2)$ , mostre que

$$\int_C x \, dy - y \, dx = x_1 y_2 - x_2 y_1.$$

b) Se os vértices de um polígono, em sentido anti-horário, são  $(x_1, y_1), (x_2, y_2), \dots, (x_n, y_n)$ , usando o item (a) mostre que a área do polígono é

$$A = \frac{1}{2} [(x_1 y_2 - x_2 y_1) + (x_2 y_3 - x_3 y_2) + \dots + (x_{n-1} y_n - x_n y_{n-1}) + (x_n y_1 - x_1 y_n)].$$

a) Uma parametrização para o segmento é

$$x(t) = x_1 + t(x_2 - x_1); \quad y(t) = y_1 + t(y_2 - y_1)$$

onde  $0 \leq t \leq 1$ . Assim

$$\begin{aligned} \int_C x \, dy - y \, dx &= \int_0^1 (x_1 + t(x_2 - x_1)) \cdot (y_2 - y_1) - (y_1 + t(y_2 - y_1)) \cdot (x_2 - x_1) \, dt = \\ &= \int_0^1 x_1(y_2 - y_1) - y_1(x_2 - x_1) \, dt = x_1(y_2 - y_1) - y_1(x_2 - x_1) = x_1 y_2 - x_2 y_1 \end{aligned}$$

b) Seja  $C_i$  o segmento de reta que liga  $(x_i, y_i)$  a  $(x_{i+1}, y_{i+1})$  (e  $C_n$  o segmento que liga  $(x_n, y_n)$  a  $(x_1, y_1)$ ). Como o bordo do polígono  $\partial P = C_1 \cup C_2 \cup \dots \cup C_n$  é fechado e orientado positivamente, pelo Teorema de Green temos

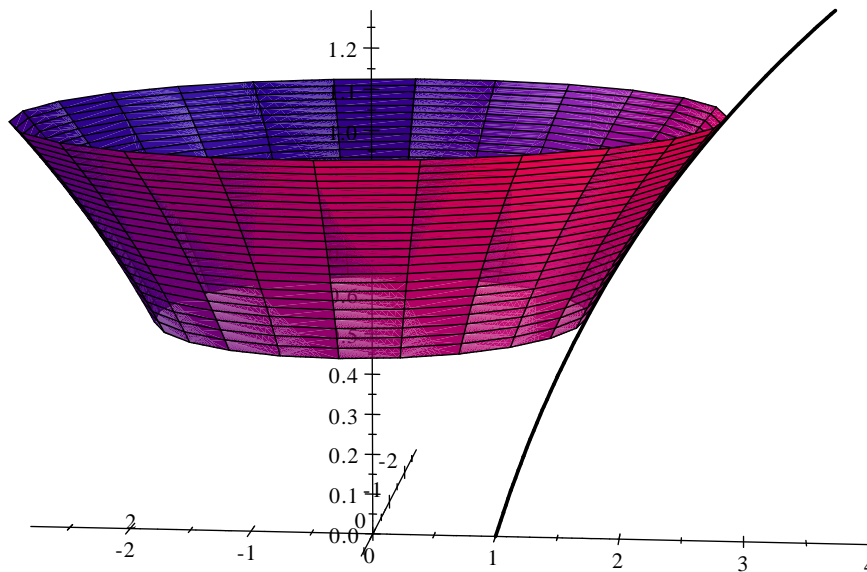
$$\int_{\partial P} x \, dy - y \, dx = \iint_P \left( \frac{\partial x}{\partial x} - \frac{\partial(-y)}{\partial y} \right) dA = 2 \iint_P dA = 2A$$

Por outro lado, usando o item (a) em cada curva  $C_i$ :

$$\begin{aligned} \int_{\partial P} x \, dy - y \, dx &= \int_{C_1} x \, dy - y \, dx + \int_{C_2} x \, dy - y \, dx + \dots + \int_{C_n} x \, dy - y \, dx = \\ &= (x_1 y_2 - x_2 y_1) + (x_2 y_3 - x_3 y_2) + \dots + (x_n y_1 - x_1 y_n) \end{aligned}$$

Juntando as duas igualdades, obtemos o resultado desejado.

4) [Lista GMA, 5.15] Seja  $S$  a superfície de rotação obtida girando  $C = \{(0, y, z) \in \mathbb{R}^3 \mid z = \ln y, \sqrt{3} \leq y \leq \sqrt{8}\}$  em torno do eixo  $z$ . Calcule a massa de  $S$ , sabendo que a densidade em cada ponto é igual à distância do ponto ao eixo  $z$ .



Sabemos que

$$Massa = \iint_S \rho(x, y, z) dS = \iint_S \sqrt{x^2 + y^2} dS$$

A curva original pode ser parametrizada por  $y = t$  e  $z = \ln t$  com  $\sqrt{3} \leq t \leq \sqrt{8}$ , então uma parametrização para a superfície é:

$$\begin{aligned} \vec{r}(t, \theta) &= (t \cos \theta, t \sin \theta, \ln t) \text{ onde } \sqrt{3} \leq t \leq \sqrt{8} \text{ e } 0 \leq \theta \leq 2\pi \Rightarrow \\ \Rightarrow r_t &= \left( \cos \theta, \sin \theta, \frac{1}{t} \right); r_\theta = (-t \sin \theta, t \cos \theta, 0) \Rightarrow \vec{N} = r_t \times r_\theta = (-\cos \theta, -\sin \theta, t) \end{aligned}$$

Assim,  $dS = |\vec{N}| dt d\theta = \sqrt{1 + t^2} dt d\theta$ , e portanto

$$Massa = \int_0^{2\pi} \int_{\sqrt{3}}^{\sqrt{8}} t \cdot \sqrt{1 + t^2} dt d\theta = 2\pi \cdot \frac{(1 + t^2)^{3/2}}{3} \Big|_{t=\sqrt{3}}^{t=\sqrt{8}} = \frac{2\pi}{3} (27 - 8) = \frac{38\pi}{3}$$